

NTS 显示仪表-4800



描述:

本器可以进行 1000 次/秒的高速取样和比较。

测量是适合普通测量（卡车）、峰值测量、波姆测量等 39 种测量方法。

*特长

- 数字校准
- 模拟输出（1 / 10000 分能）标准装备
- 高速采样 1000 次/秒
- 最大表示 19999
- 小型、轻量

规格:

适合转换器.....失真规式转换器

连接台数..... 350Ω测压元件 4 台（到）并行连接

变换器施加电压..... DC 5V



传感器 | 控制仪表 | 推拉力计 | 扭力计

www.sensortop.cn

信号输入范围..... $0.5\text{ mV} / \text{V} \sim 2.5\text{ mV} / \text{V}$ (4 阶段转换)

响应周波数..... 100 Hz -三分贝

采样间隔..... 1000 次/秒

表示范围..... $-19999 \sim 19999$

精度

非直线性..... $\pm 0.03\% \text{ F.S.}$ 以内

零点变化..... $\pm 0.5\mu\text{V} / ^\circ\text{C}$ RTI 以内

灵敏度变化..... $0.03\% \text{ F.S.} / ^\circ\text{C} \pm 1\text{ digit}$ 以内

数值表示..... 7 段红色 LED: 文字高 15 毫米

显示更新间隔..... 10 次/秒

小数点表示..... 无或任何一点

风袋补正..... 根据实际负荷或数值输入修正

敏感性校对..... 根据实际负荷或数值输入进行校对

补正..... AZ 任意输入表示 0 补正

电气校对精度..... $\pm 0.1\% \text{ F.S.}$ 以内

内存备份..... 内部不挥发内存中全设定保存

判定控制

设定数..... 4 点 (ALM / HI / GO / LO 或 ALM / SET 1 / 2 / 3) SET SET

出力信号..... 4 点 (ALM / HI / GO / LO 或 ALM / SET 1 / 2 / 3) SET SET

输出方式..... 隔离开路集电极输出

外加电压..... $\text{DC } 30\text{ V MAX.}$

控制输入:

输入信号..... AZ: 任意输入表示 0 补正

TMG: 测量的指示或保持运行



传感器 | 控制仪表 | 推拉力计 | 扭力计

www.sensortop.cn

JDQ: 判定控制

RES: 高峰/底部/搁置的复位

输入方式..... NPN: 开路集电极或压焊点无线电信号

驱动电流..... $1c = 20$ 毫安以上

里克电流..... $100\mu A$ 以下

ON 电压..... V 以下 2

响应时间..... 5 mSec 以内

电压输出

输出方式..... D / A 输出

输出分解能..... $1 / 10000$ (DC 10V 输出时)

输出电压..... DC 10 V ± 0.03 V FULL 输出 1 V 单位 DC 10 V 到设定可能

负载电阻..... 5 K Ω 以上

输出次数..... 1000 次/秒

使用温湿度范围..... $0 \sim 40^{\circ}C$ 85% RH 以下 (但是结露的事)

..... AC 电源电压 100V $\sim$ 240 V $\pm 10\%$ 50 / 60Hz

消费电流..... 100 毫安 (AC 100V 外加时, 突入电流除外)

附件..... AC 100V 用电源电缆 2 米, 一本书

安装金具一对

一本经办说明书

选项

OP - 1 电流输出

输出方式..... D / A 输出



传感器 | 控制仪表 | 推拉力计 | 扭力计

www.sensortop.cn

输出分能..... 1 / 10000

出力电流..... 4 - 20 毫安

负载电阻..... 500Ω以下

输出次数..... 1000 次/秒

OP - 2 BCD 输出

输出方式..... 隔离开路集电极输出

驱动容量

印可电压..... DC 30 V MAX .

吸收电流..... DC 30 毫安 MAX .

ON 电压..... DC 0.4 V TYP .

出力信号..... 数据 17 条，极性一书，外套一书，控制信号一本书

控制输入..... 一本 (BUSY)

响应速度..... 10 次/秒

输出逻辑..... 数据，极性，外套，各自设定可

适合连接器..... D - SUB 25 P

OP - 3 RS - 232 C

通信方式..... 全双工通信方式

同步方式..... 非同步式通信方式

传输代码..... ASCII

传输速度..... 1200 / 2400 / 4800 / 9600 bits / sec

数据位长..... 7bit

..... 偶数奇偶性校验

停止位长..... 1 bit

定界符..... 接收时卡路里限制 (LF 代码无视，发送时 CR) + LF



传感器 | 控制仪表 | 推拉力计 | 扭力计

www.sensortop.cn

适合连接器..... D - SUB 25 P

OP - 4 RS - 485 (422)

通信方式.....全双工通信方式

同步方式.....非同步式通信方式

通信循环..... 2 环 (发送/接收)

传输代码..... ASCII

传输速度..... 1200 / 2400 / 4800 / 9600 bits / sec

数据位长..... 7bit

.....偶数奇偶性校验

停止位长..... 1 bit

定界符.....接收时卡路里限制 (LF 代码无视, 发送时 CR) + LF

设定 ID 设定范围..... 01~99 的任意的 ID

连接台数..... RS - 422 连接时最大 16 点, RS - 485 连接时最大 64 分

测定方法

トラックホールド`测量输入的变化跟踪, 外部信号持有○○比

ピークホールド`测量输入的最大值进行测定, 外部信号持有○○比

ボトムホールド`测量输入的最小值进行测定, 外部信号持有△比

区间ピーク`测量通常是卡车进行测定, 外部信号中指定的时间进行测定●△高峰

区间ボトム`测量通常是卡车进行测定, 外部信号中指定的时间进行测定△底部

区间指定ピークホールド`测量通常是卡车进行测定, 外部信号中指定的时间只有高峰进行测定, 测定终了后复位之间峰值持有○○

区间指定ボトムホールド`测量通常是卡车进行测定, 外部信号中指定的时间只底部进行测定, 测定终了后复位之间底值持有△

指定时间ピークホールド`测量通常是卡车进行测定, 外部信号中开始测量, 之后被设定的时间只有高峰测定测定终了后复位之间持有○峰值

指定时间ボトムホールド`测量通常是卡车进行测定, 外部信号中开始测量, 之后被设定的时间只底部测定测定终了后复位之间持有底部值

指定时间オートピークホールド`测量通常是卡车进行测定, 输入设定值达到了以上的话, 设定的时间只有高峰进行测定, 测定终了后复位之间持有○峰值

指定时间オートボトムホールド`测量通常是卡车进行测定, 输入设定值达到了以上的话, 设定的时间只有底进行测定, 测定终了后复位之间持有底部值

トップホールド`测量通常是卡车进行测定，输入超过设定值的话，此后的 n 个眼的峰值持有

バレイホールド`测量通常是卡车进行测定，超过设定值的话，此后的 n 个眼的底部值持有

バックトップホールド`测量通常是卡车进行测定，输入超过设定值的话，此后的 n 个跟前的峰值持有

バックバレイホールド`测量通常是卡车进行测定，输入超过设定值的话，此后的 n 个跟前的底部值持有

変化点ホールド`测量通常是卡车进行测定，设定的值以上的输入对急剧变化的紧接之前的值持有

绝对值测量○标记的测量方法可以将输入转换为绝对值。

控制信号输入条件△记号的测量方法可以选择测量时间的控制信号为 ON 之间，或者是 2 个脉冲之间还是可以选择的

寸 法 表

